

## 郑重

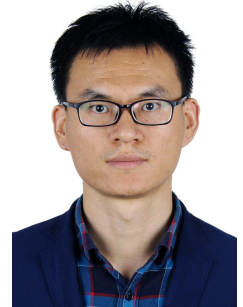
博士后

E-mail: zhengzhong8610@126.com

通讯地址: 江苏省南京市江北新区浦珠南路 30 号

南京工业大学天工楼

邮编: 211816



## 工作经历

- |                |                         |
|----------------|-------------------------|
| 2020.6 至今      | 南京工业大学交通运输工程学院 博士后      |
| 2016.10-2020.6 | 南京工业大学电气工程与控制科学学院 讲师    |
| 2015.6-2016.10 | 中国电科集团第二十八研究所 工程师       |
| 2014.10-2015.6 | 上海航天控制技术研究所 (803 所) 工程师 |

## 教育背景

- |                |                            |
|----------------|----------------------------|
| 2010.3-2014.10 | 哈尔滨工业大学航天学院 博士 (控制理论与控制工程) |
| 2007.9-2009.7  | 吉林大学数学学院 硕士 (基础数学)         |
| 2003.9-2007.7  | 大连理工大学应用数学系 本科 (数学与应用数学)   |

## 研究领域

1. 编队控制
2. 鲁棒控制

## 主讲课程

## 招生方向

## 科研项目

### 主要纵向课题:

1. 江苏省高等学校自然科学研究面上项目: 基于事件驱动机制的卫星编队姿态协同控制方法, 2018 年 9 月-2020 年 8 月
2. 南京工业大学国防科研培育项目: 编队卫星分布式鲁棒协同控制方法研究, 2017 年

10月-2019年9月

### 主要横向课题:

1. 火箭军工程大学, 基于无线 WIFI 多无人机智能防撞建模与分析, 2018年04月-2018年07月

### 学术兼职

### 奖励荣誉

### 学术成果

#### 1. 论文列表

- [1] Zheng Zhong, Shen Mouquan. Inertial vector measurements based attitude synchronization control for multiple spacecraft formation. *Aerospace Science and Technology*, 2019, 93: 105309, DOI: 10.1016/j.ast.2019.105309(Top, SCI, 中科院二区)
- [2] Zheng Zhong, Qian Moshu, Li Peng, et al. Distributed adaptive control for UAV formation with input saturation and actuator fault. *IEEE Access*, 2019, 7: 144638-144647, DOI: 10.1109/ACCESS.2019.2918384 (SCI, 中科院二区)
- [3] 郑重, 李鹏, 钱默抒. 具有角速度和输入约束的航天器姿态协同控制, *自动化学报*, 2019, DOI: 10.16383/j.aas.c180736. (EI)
- [4] 郑重, 刘帅, 钱默抒, 易辉. 航天器编队系统相对位置自适应分布式控制, *中国惯性技术学报*, 2019(1),129-135. (EI)
- [5] Zhong zheng, Hui Yi. Backstepping control design for UAV formation with input saturation constraint and uncertainty. 2017 36th Chinese Control Conference, 6056-6060. (EI)
- [6] Zhong Zheng, Shenmin Song. Decentralized attitude synchronization tracking control for multiple spacecraft under directed communication topology. *Chinese Journal of Aeronautics*, 2016, 29(4): 995–1006. (SCI 期刊, 中科院三区).
- [7] Zhong Zheng, Shenmin Song. Cooperative attitude tracking control for multiple spacecraft using vector measurements. *Proceedings of the*

Institution of Mechanical Engineers, Part G: Journal of Aerospace Engineering , 2015, 229(13): 2375–2388. (SCI, 中科院四区)

- [8] Zhong Zheng, Shenmin Song. Autonomous attitude coordinated control for spacecraft formation with input constraint, disturbances and model Uncertainties. Chinese Journal of Aeronautics, 2014, 27(3): 602–612. (SCI, 中科院三区)
- [9] 郑重, 宋申民. 考虑避免碰撞的编队卫星自适应协同控制. 航空学报, 2013, 34(8): 1934–1943. (EI)
- [10] 郑重, 熊朝华, 党宏涛, 宋申民. 时变通信延迟下的无人机编队鲁棒自适应控制. 中国惯性技术学报, 2016, 24(1): 108–113. (EI)